

Numerička linearna algebra

Tema: Vježbe - Linearni problem najmanjih kvadrata

21.5.2020.



1 Linearni problem najmanjih kvadrata

Uvod

Metode za rješavanje LPNK



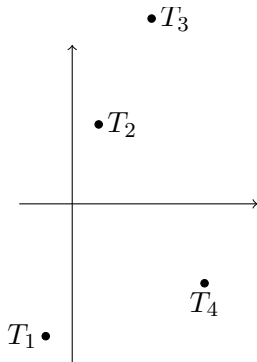


Problem najmanjih kvadrata - 2D

Želimo odrediti pravac $p \dots y = kx + l$ koji najbolje aproksimira funkciju f .
 Zadane su vrijednosti funkcije f u nekim točkama x_1, x_2, \dots, x_n , tj.
 $T_i(x_i, f(x_i))$, $n \geq 2$.

Određujemo k i l koji minimiziraju

$$S(k, l) = \sum_{k=1}^n [(kx_k + l) - f(x_k)]^2.$$



Slika: Pravac koji najbolje aproksimira zadane točke



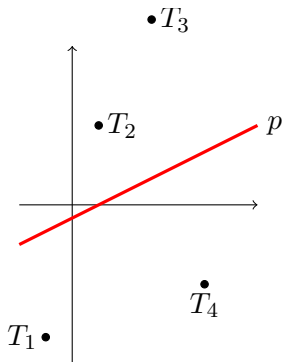


Problem najmanjih kvadrata - 2D

Želimo odrediti pravac $p \dots y = kx + l$ koji najbolje aproksimira funkciju f .
 Zadane su vrijednosti funkcije f u nekim točkama x_1, x_2, \dots, x_n , tj.
 $T_i(x_i, f(x_i))$, $n \geq 2$.

Određujemo k i l koji minimiziraju

$$S(k, l) = \sum_{k=1}^n [(kx_k + l) - f(x_k)]^2.$$



Slika: Pravac koji najbolje aproksimira zadane točke



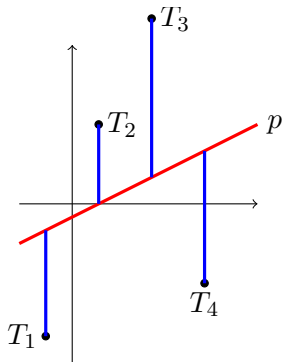


Problem najmanjih kvadrata - 2D

Želimo odrediti pravac $p \dots y = kx + l$ koji najbolje aproksimira funkciju f .
 Zadane su vrijednosti funkcije f u nekim točkama x_1, x_2, \dots, x_n , tj.
 $T_i(x_i, f(x_i))$, $n \geq 2$.

Određujemo k i l koji minimiziraju

$$S(k, l) = \sum_{k=1}^n [(kx_k + l) - f(x_k)]^2.$$



Slika: Pravac koji najbolje aproksimira zadane točke





Problem najmanjih kvadrata - zapis 2D problema u matričnom obliku

Možemo ga zapisati kao $Ax = b$ pri čemu je

Imamo sustav

$$kx_1 + l = f(x_1),$$

$$kx_2 + l = f(x_2),$$

$$kx_3 + l = f(x_3),$$

$$kx_4 + l = f(x_4).$$

$$A = \begin{bmatrix} x_1 & 1 \\ x_2 & 1 \\ x_3 & 1 \\ x_4 & 1 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} f(x_1) \\ f(x_2) \\ f(x_3) \\ f(x_4) \end{bmatrix},$$

$$x = \begin{bmatrix} k \\ l \end{bmatrix}.$$

Minimizirali smo $S(k, l) = \|Ax - b\|_2^2$.

GENERALIZACIJA

- $Ax = b$, $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$, $m \geq n$
- Treba odrediti $x \in \mathbb{C}^n$ tako da je $\|Ax - b\|_2 \rightarrow \min$, što je ekvivalentno $\|Ax - b\|_2^2 \rightarrow \min$.





Normalne jednadžbe

Korolar

Vektor $x \in \mathbb{C}^n$ rješava linearni problem najmanjih kvadrata ako i samo ako

$$A^*Ax = A^*b.$$

ALGORITAM NA RJEŠAVANJE LPNK POMOĆU SUSTAVA NORMALNIH
JEDNADŽBI(A, b)

- 1 izračunati A^*A, A^*b
- 2 riješiti $(A^*A)x = A^*b$





Zadatak 1.

Odredite x koji minimizira normu $\|Ax - b\|_2$ ako su

$$A = \begin{bmatrix} -4 & 3 \\ 8 & 3 \\ 8 & 12 \end{bmatrix}, \quad b = [-1, 2, 4]^T$$

koristeći normalne jedndažbe.





SVD dekompozicija

Definicija

Neka je $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$, za $m, n \in \mathbb{N}$. Rastav matrice

$$A = U\Sigma V^*$$

zovemo singularna dekompozicija matrice A , ako su $U \in \mathbb{C}^{m \times m}$ i $V \in \mathbb{C}^{n \times n}$ unitarne, a $\Sigma \in \mathbb{C}^{m \times n}$ dijagonalna

$$\Sigma = \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_{\min(m,n)}),$$

pri čemu vrijedi $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_{\min(m,n)} \geq 0$, a brojeve $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_{\min(m,n)}$ zovemo singularne vrijednosti matrice A . Stupce matrice U zovemo lijevi, a stupce matrice V desni singularni vektori matrice A .





SVD dekompozicija

ALGORITAM NA RJEŠAVANJE LPNK POMOĆU SVD DEKOMPOZICIJE (A, b)

- 1 izračunati reduciranu SVD dekompoziciju $A = \hat{U}\hat{\Sigma}\hat{V}^*$
- 2 izračunati \hat{U}^*b
- 3 riješiti $\hat{\Sigma}y = \hat{U}^*b$
- 4 vratiti $x = \hat{V}y$

Algoritam zadovoljava

$$A^*Ax = A^*\hat{U}\hat{\Sigma}\hat{V}^*x = A^*\hat{U}\hat{\Sigma}\hat{V}^*\hat{V}y = A^*\hat{U}\hat{\Sigma}y = A^*\hat{U}\hat{U}^*b = A^*b,$$

pa stoga rješava dani problem.





Zadatak 2.

Odredite x koji minimizira normu $\|Ax - b\|_2$ ako su

$$A = \begin{bmatrix} -4 & 3 \\ 8 & 3 \\ 8 & 12 \end{bmatrix}, \quad b = [-1, 2, 4]^T$$

koristeći SVD dekompoziciju.





QR dekompozicija

ALGORITAM NA RJEŠAVANJE LPNK POMOĆU QR DEKOMPOZICIJE (A, b)

- 1 izračunati reduciranu QR dekompoziciju $A = \hat{Q}\hat{R}$
- 2 izračunati \hat{Q}^*b
- 3 riješiti $\hat{R}x = \hat{Q}^*b$ pomoću supstitucije unatrag

Algoritam zadovoljava

$$A^*Ax = A^*\hat{Q}\hat{R}x = A^*\hat{Q}\hat{Q}^*b = A^*b,$$

pa stoga rješava dani problem.





Zadatak 3.

Odredite x koji minimizira normu $\|Ax - b\|_2$ ako su

$$A = \begin{bmatrix} -4 & 3 \\ 8 & 3 \\ 8 & 12 \end{bmatrix}, \quad b = [-1, 2, 4]^T$$

koristeći QR dekompoziciju.





Zadatak 4.

Odredite x koji minimizira normu $\|Ax - b\|_2$ ako su

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 3 & 14 & 2 \\ 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 5 \\ 1 & 2 & 8 \end{bmatrix}, \quad b = [1, 2, 3, 4, 5]^T.$$

Iskoristite sve tri metode. Pri korištenju QR faktorizacije nije dozvoljeno koristiti naredbu `qr`. (Odraditi "pješke" poništavanje Householderovim reflektorima.) Također pri korištenju SVD faktorizacije, za rješavanje sustava nije dozvoljeno korištenje naredbi `\`, `inv`.

